

Les listes chaînées

ALGORITHMIQUE

Structures de données

Table des matières

1	Spécification fonctionnelle d'une Liste	3
1.1	Opérations	3
1.2	Propriétés	3
2	Représentation physique	4
2.1	Représentation statique	4
2.2	Représentation dynamique	5

La liste est la forme la plus usuelle des structures de données. Une liste est une suite finie, éventuellement vide, d'éléments de même type. L'ordre des éléments dans une liste est sans importance. Par contre, la place de chaque élément est importante.

Si $[e_1, e_2, \dots, e_n]$ représentent les éléments d'une liste, cette liste est notée :

$$L = [e_1, e_2, \dots, e_n]$$

l'élément e_2 succède à l'élément e_1 et précède e_3 . La notion de place implique souvent des algorithmes séquentiels sur les éléments d'une liste.

1 Spécification fonctionnelle d'une Liste

1.1 Opérations

Soient **LISTE** le type liste et **ELEMENT** le type des éléments de la liste.

Type d'opérations	Profil et définition de l'opération
construction	liste_vide : \rightarrow LISTE constante désignant une liste vide
consultation	longueur : LISTE \rightarrow ENTIER fournit la longueur d'une liste L
	ieme : LISTE x ENTIER \rightarrow ELEMENT fournit l'élément de rang k d'une liste L
modification	insérer : LISTE x ENTIER x ELEMENT \rightarrow LISTE modifie l'élément de rang k d'une liste L par un élément e
	supprimer : LISTE x ENTIER \rightarrow LISTE suppression de l'élément de rang k d'une liste L

\rightarrow : retour de la fonction

x : séparateur de paramètre (**LISTE** x **ENTIER** signifie que la fonction admet un paramètre de type **LISTE** et un autre de type **ENTIER**)

1.2 Propriétés

Les opérations **ieme** et **supprimer** ne sont pas définies pour les listes vides. On parle alors d'opérations partielles. Pour les appliquer, il est nécessaire de définir des préconditions.

opération	précondition
ieme (L,i)	L ? liste_vide
supprimer(L,i)	L ? liste_vide

En supposant les préconditions vérifiées, on peut écrire les propriétés suivantes :

- **longueur** (**liste_vider**) = 0
- **longueur** (**insérer** (L, k, e)) = **longueur** (L) + 1
- **longueur** (**supprimer** (L, k, e)) = **longueur** (L) – 1
- $1 = i < k \rightarrow$ **ieme** (**insérer** (L, k, e), i) = **ieme** (L, i)
si on insère un élément **e** dans une liste **L** au rang **k**, **k** plus grand que **i**, la place de l'élément de rang **i** n'est pas modifié
- **ieme** (**insérer** (L, k, e), k) = e
- $k < i =$ **longueur** (L) + 1 \rightarrow **ieme** (**insérer** (L, k, e), i) = **ieme** (L, i-1)
si on insère un élément **e** dans une liste **L** au rang **k**, **k** plus petit que **i**, la place de l'élément de rang **i** est celle qui se trouvait au rang **i-1**
- $1 = i < k \rightarrow$ **ieme** (**supprimer** (L, k), i) = **ieme** (L, i)
si l'on supprime un élément de la liste **L** au rang **k**, **k** plus grand que **i**, la place de l'élément **i** n'est pas modifié
- $1 = k < i =$ **longueur** (L) – 1 \rightarrow **ieme** (**supprimer** (L, k), i) = **ieme** (L, i+1)
si l'on supprime dans la liste **L**, l'élément de rang **k**, **k** plus petit que **i**, la place de l'élément **i** est celle qui se trouvait au rang **i+1**

2 Représentation physique

2.1 Représentation statique

Les éléments de la liste sont mémorisés dans un tableau. On a besoin également d'une variable pour mémoriser le nombre significatif d'éléments du tableau (à cause des opérations d'insertion et de suppression). On regroupe ces deux informations dans un enregistrement :

VALEURS	e ₁	e ₂		e _i		e _n			
NB_VALEURS	n								

On écrit alors :

Enregistrement liste composé de 2 champs :

VALEURS : tableau de lg_max ELEMENTS

NB_VALEURS : variable indiquant le nombre d'éléments dans le tableau VALEURS

Remarque :

- La fonction d'accès à un élément de la liste, est la fonction d'accès des tableaux. Si *L* est de type LISTE, l'accès à un élément s'écrit : *L.VALEURS[i]*

- La fonction longueur est directement codée, dans cette représentation, par la variable NB_VALEURS

Les seules opérations complexes à programmer sont l'insertion et la suppression car il est nécessaire de décaler les éléments du tableau

Exemple : Supprimer

```
// supprimer l'élément de rang k d'une liste L
SI la liste L n'est pas vide ALORS
    SI le rang k de suppression est valide ALORS
        décaler les éléments e(k+1), ..., e(n) vers la gauche;
    SINON
        afficher le message d'erreur "rang non valide";
    FIN SI;
SINON
    afficher le message d'erreur "liste vide";
FIN SI;
```

Dans un pseudo langage de programmation, on écrira :

```
// supprimer l'élément de rang K d'une liste L
PROCEDURE supprimer (MISE A JOUR L, ENTREE K)
GLOSSAIRE
    L : enregistrement composé de 2 champs :
        un tableau VALEURS et une variable NB_VALEURS;
    K : rang de l'élément à supprimer;
    I : variable de parcours du tableau L.VALEURS pour les décalages;
DEBUT
    SI L.NB_VALEURS != 0 ALORS
        SI K >=1 ET K <= L.NB_VALEURS ALORS
            // décaler les éléments e(k+1), ..., e(n) vers la gauche
            I ← K;
            TANT QUE I < L.NB_VALEURS FAIRE
                L.VALEURS[I] ← L.VALEURS[I+1];
                I ← I + 1;
            FIN TANT QUE;
            // décrémenter le nombre d'éléments de la liste L
            L.NB_VALEURS ← L.NB_VALEURS - 1;
        SINON
            ERREUR("rang non valide");
        FIN SI;
    SINON
        ERREUR("liste vide");
    FIN SI;
FIN
```

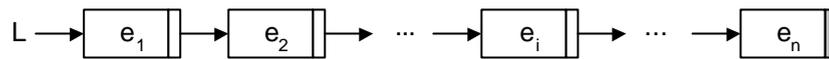
2.2 Représentation dynamique

En représentation dynamique, on représente chaque élément de la liste par une cellule en mémoire :

Une cellule = un enregistrement composé de 2 champs :

- 1 champ VALEUR
- 1 champ SUIVANT : adresse (pointeur) de la cellule suivante

La liste en elle-même sera représentée par un pointeur sur la première cellule.



On déclarera :

Pointeur Liste sur enregistrement CELLULE;

Enregistrement CELLULE composé de 2 champs

VALEUR (de type ELEMENT) et

SUIVANT (de type pointeur sur enregistrement CELLULE);

Nous avons ici un cas de structure de données **récursive** (SUIVANT étant un pointeur sur enregistrement de même type)

Remarque

- Pour accéder à l'élément e_i il faudra balayer séquentiellement les $i-1$ éléments qui précèdent (s'ils existent)

- Le passage d'une cellule à la cellule suivante, si L désigne l'adresse de la cellule courante, s'écrira :

$$L \leftarrow L.^{\text{SUIVANT}}$$

Algorithme de l'opération supprimer

```

// supprimer l'élément de rang k d'une liste L
SI la liste L n'est pas vide ALORS
  SI le rang k est égal à 1 ALORS
    supprimer la première cellule;
  SINON
    rechercher séquentiellement la cellule k;
    SI cette cellule k existe ALORS
      supprimer la cellule;
    SINON
      afficher le message d'erreur "rang incorrect";
    FIN SI;
  FIN SI;
SINON
  afficher le message d'erreur "liste vide";
FIN SI;
  
```

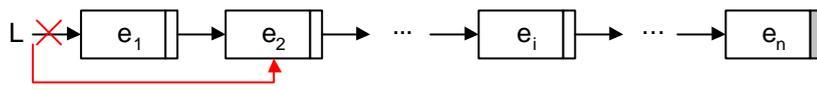
Pour traduire cette algorithme en pseudo langage de programmation, il est nécessaire de déclarer 2 pointeurs pour parcourir la liste :

PTR_PRECEDENT

PTR_COURANT

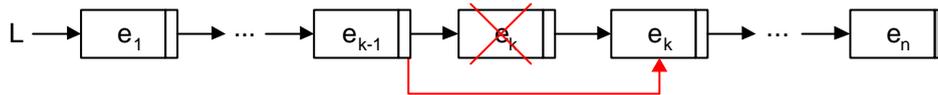
Deux cas de figure se présentent :

- Suppression en tête de liste :



$L \leftarrow L^{\wedge}.SUIVANT;$

- Suppression dans la liste :



$PTR_PRECEDENT^{\wedge}.SUIVANT \leftarrow PTR_COURANT^{\wedge}.SUIVANT;$

D'où l'écriture de la fonction supprimer :

```
// supprimer l'élément de rang K d'une liste L
PROCEDURE supprimer (MISE A JOUR L, ENTREE K)
GLOSSAIRE
    L : pointeur sur un enregistrement CELLULE composé de 2 champs
        VALEUR et SUIVANT;
    K : rang de l'élément à supprimer;
    I : compteur de cellules pour la recherche séquentielle de la cellule K;
    PTR_COURANT : pointeur sur la cellule courante;
    PTR_PRECEDENT : pointeur sur la cellule précédente vérifiant
        PTR_COURANT = PTR_PRECEDENT^{\wedge}.SUIVANT;
DEBUT
    SI L != NULL ALORS
        SI K = 1 ALORS
            // suppression en tête de liste
            L ← L^{\wedge}.SUIVANT;
        SINON
            // suppression dans la liste
            // rechercher l'élément de rang K de la liste
            I ← 1;
            PTR_COURANT ← L;
            TANT QUE (I ≤ K) ET (PTR_COURANT != NULL) FAIRE
                I ← I + 1;
                PTR_PRECEDENT ← PTR_COURANT;
                PTR_COURANT ← PTR_COURANT^{\wedge}.SUIVANT;
            FIN TANT QUE;
            SI PTR_COURANT != NULL ALORS
                // la cellule de rang K existe, la supprimer
                PTR_PRECEDENT^{\wedge}.SUIVANT ← PTR_COURANT^{\wedge}.SUIVANT;
            SINON
                ERREUR("Rang invalide");
            FIN SI;
        FIN SI;
    SINON
        ERREUR("Liste vide");
    FIN SI;
FIN
```